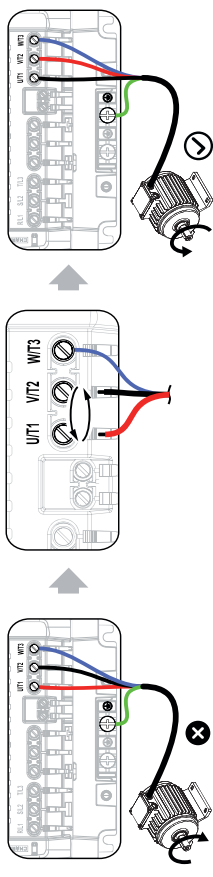
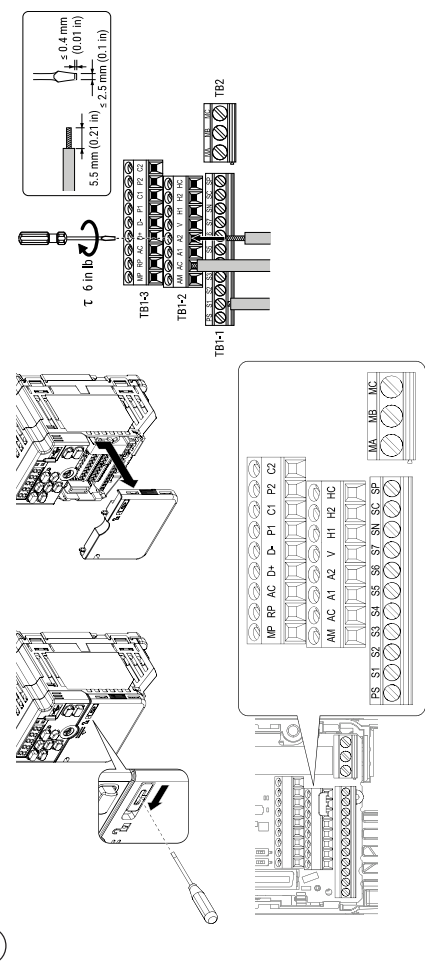


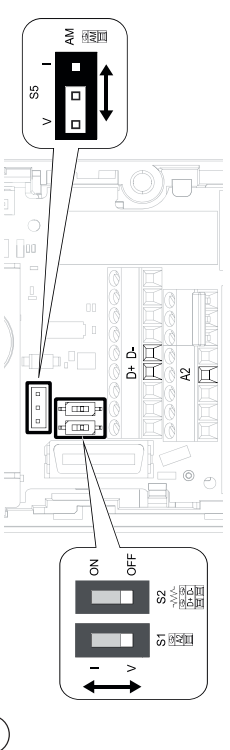
A Si el motor, no gira en la dirección correcta



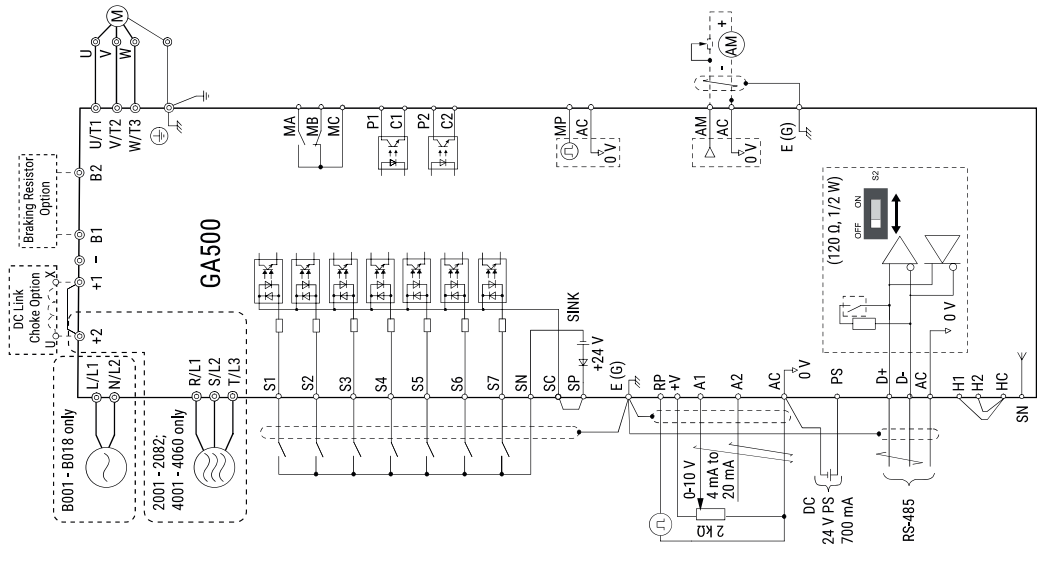
B Configuración y acceso a las terminales de control



C Jumpers y selectores en la tarjeta de control



D Diagrama de conexiones y funciones de las terminales de control

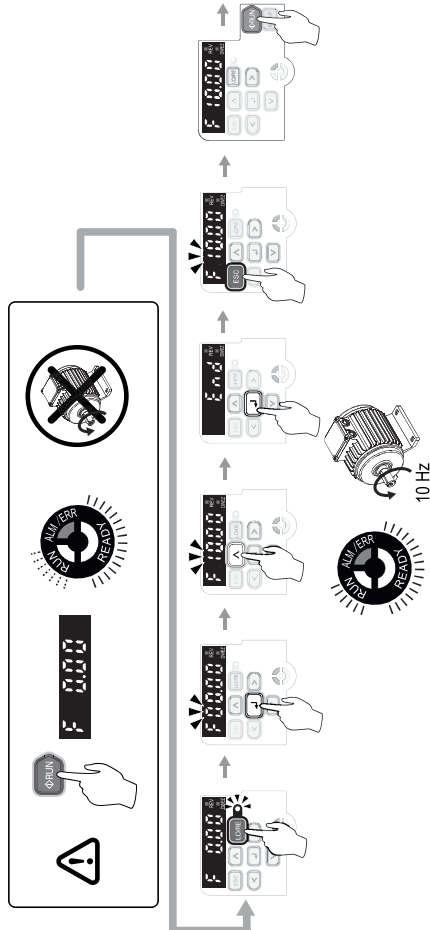


Terminal	Type	Signal Level	Default
S1	MFD1		Forward run/Stop
S2	MFD2		Reverse run/Stop
S3	MFD3	Photocoupler 24 V, 6 mA	External fault (N.O.)
S4	MFD4		Fault reset
S5	MFD5		Multi-step speed 1
S6	MFD6		Multi-step speed 2
S7	MFD7		Jog command
SN	MFD1 common	24 V, 150 mA maximum	-
SC	MFD1 power		-
SP	MFD1 power	24 V, 150 mA maximum	-
H1	Safe disable input 1	24 V, 6 mA	-
H2	Safe disable input 2	Internal impedance: 4.7 kΩ Minimum OFF time: 2 ms	-
HC	Safe disable common		-
RP	Master frequency reference/pulse train input	Response frequency: 0 ~ 32 kHz High level voltage: 3.5 ~ 13.2 V Low level voltage: 0.0 V ~ 0.9 V Input impedance: 3 kΩ	-
+V	Frequency setting power supply	10.5 V (20 mA maximum)	-
A1	MFA1	0 V ~ 10 V/100% (Input impedance: minimum 15 kΩ) -10 V ~ +10 V/-100% ~ +100% (Input impedance: minimum 15 kΩ)	Master frequency reference
A2	MFA2	0 V ~ 10 V/100% (Input impedance: minimum 15 kΩ) -10 V ~ +10 V/-100% ~ +100% (Input impedance: minimum 15 kΩ) 4 mA ~ 20 mA/100% 0 mA ~ 20 mA/100% (Input impedance: 250 Ω)	Combined w/A1
AC	Common	0 V	-
E(G)	Connect shielded cable		-
MA	Fault relay output	50 VDC, 10 mA, 1 A 250 VAC, 10 mA, 1 A Minimum load: 5 V, 10 mA	Fault
MB	Fault relay output		Fault
MC	Common		-
P1	Multi-function photocoupler output 1		During RUN
C1	Multi-function photocoupler output 1	Photocoupler output 48 V, 2 mA, ~ 50 mA	Speed agree 1
P2	Multi-function photocoupler output 2		-
C2	Multi-function photocoupler output 2		-
MP	Pulse train output	32 kHz maximum	Output frequency
AM	Analog monitor output	0 V ~ +10 V/0% ~ 100% 4 mA ~ 20 mA (Reverse reference identified) (Impedance: 250 Ω)	Output frequency
AC	Common	0 V	-
PS	External 24 VPS input	21.6 VDC ~ 26.4 VDC, 700 mA	-
D+	External 24 VPS ground	0 V	-
AC	Communication +	MEMOBUS/Modbus, RS-485	-
D-	Communication -	115.2 kbps maximum	-
AC	Common	0 V	-

E Parámetros para aplicaciones de propósito general

Parámetro	Valor de fábrica	Descripción	Comentarios
b1-01	1	Referencia de Velocidad Control de Velocidad	0 = Operador digital (La velocidad se ajusta desde el teclado). 1 = Terminales (Potenciómetro / 0 – VCD / 4-20 mA).
b1-02	1	Señal de Arranque Control de Arranque/Paro	0 = Operador digital (Botones RUN / STOP). 1 = Terminales (Arranque / Paro con botonería externa).
b1-03	1	Selección de método de paro	0 = Paro con rampa (El motor tiene un paro controlado). 1 = Paro por inercia (El motor gira libremente hasta parar).
b1-04	0	Habilitación de reversa	0 = El motor puede girar en reversa. 1 = El variador prohíbe el giro en reversa.
C1-01	10.0 seg.	Rampa de aceleración	Tiempo que toma acelerar de 0 a la máxima velocidad.
C1-02	10.0 seg.	Rampa de desaceleración	Tiempo que toma desacelerar de la máxima velocidad a 0.
C6-01	1	Trabajo Normal / Pesado	0 = Trabajo pesado (Transportadores, mezcladores, etc.) 1 = Trabajo normal (bombeo y ventilación)
d1-01	0.00 Hz	Referencia de frecuencia	Velocidad máxima permitida del motor
d2-01	100.0 %	Límite superior Frecuencia	Velocidad mínima permitida del motor
d2-02	0.0 %	Límite inferior Frecuencia	Corriente mínima permitida del motor
E2-01	*	Corriente nominal Motor	
L1-01	1	Selección de sobrecarga del motor	0 = Deshabilitada 1 = Motor estándar con ventilador montado en su flecha 2 = Motor estándar con ventilación forzada 3 = Motor para trabajo con control vectorial
L1-02	1.0 min.	Tiempo de Sobrecarga	Establece el tiempo para la protección de sobrecarga térmica

F Si presionas el botón de RUN pero el motor no gira



G Donde buscar información sobre los códigos de fallas y alarmas del variador



Resource	Choose This When:	URL	QR Code
Installation & Primary Operation	You have access to the paper copy of the manual that was packaged with the drive. This manual lists all drive faults and alarms, and offers a selection of causes and solutions.	https://www.yaskawa.com/toepec71061752	PDF download
Mobile App	You want to use your smartphone or tablet and use the embedded help to look up the full complement of causes and solutions to all drive faults and alarms.	https://www.yaskawa.com/dwm	App download
Maintenance & Troubleshooting Manual	You want to download a PDF of the manual to your smartphone or tablet. This manual lists the full complement of causes and solutions to all drive faults and alarms and also includes detailed information about drive maintenance, wiring, and programming.	https://www.yaskawa.com/toepegas5001	PDF download

H Additional Resources



Product Manuals



PDFs
• HTML Searchable
• Manuals App
<http://www.yaskawa.com/g500manual>



Email Us: technical_documentation@yaskawa.com
Call Us: 1-800-YASKAWA (927-5292)
www.yaskawa.com/TRY4-006

Comments or questions about this document? Fill out our online form:

Please consider following us on social media:
www.youtube.com/yaskawayea
www.linkedin.com/company/18222
www.twitter.com/yaskawa

Headquarters Address:

YASKAWA AMERICA, INC.
2121 Normal Drive South
Waukegan, IL 60085
USA